

2016高速信号処理応用技術学会研究会プログラム

日時 平成28年8月9日(火) 10:00~16:35

会場 愛知工業大学 本山キャンパス (名古屋)

10:00 ~ 10:05 <開会の挨拶> 竹田史章(高速信号処理応用技術学会会長、近畿大学)

10:05 ~ 12:05 セッション1 <通信・画像処理・教育> 座長:桐生昭吾(東京都市大学)

10:05 非線形同期を使った LED による可視光通信の研究

田原淳一郎 ○伊藤大智 (東京海洋大学)

10:20 可視画像と赤外線深度画像のハイブリッド画像による害獣自動捕獲装置の提案

○竹田史章 (近畿大学)

10:35 撮影した顔面画像上に現れる“テカリ”の軽減

○杉山克己(芝浦工業大学) 前里真一 和田陽一 (池上通信機)

10:50 愛知工業大学における電気工学実験の信号処理教育実験

○竹村和哲 雪田和人 細江忠司 一柳勝宏 (愛知工業大学)

11:05 随筆 論文作成指導経験録

○曾祢元隆 (DSP 技研)

12:05 ~ 13:10 <昼食>

13:10~14:40 セッション2 <医療・制御> 座長:杉山克己(芝浦工業大学)

13:10 膝関節アンドロイドモデルへの膝蓋骨の実装による教育支援ロボットの開発

○武井翔 山内大地 森田良文 佐藤徳孝 (名古屋工業大学)

13:40 固有感覚受容器の検査デバイスの開発と検査プロトコルの信頼性検証

○五十嵐知真 山田彩加 森田良文(名古屋工業大学) 伊藤忠(愛知県三河青い鳥医療療育センター)

酒井義人(国立長寿医療研究センター) 山崎一徳(藤田保健衛生大学)

14:10 適応制御を用いたモータ回転数の安定化手法の提案

○周藤貴将 小河誠巳 (アドテックス) 松本浩樹 (前橋工科大学)

14:25 繰り返し完全追従制御と外乱オブザーバを用いた2自由度位置決め制御

○福井順也 高見勲 陳幹 (南山大学)

14:40 ~ 15:00 <休憩>

15:00 ~ 16:30 セッション3 <電力変換・伝送> 座長:森田良文(名古屋工業大学)

- 15:00 FPGAを用いた双方向コンバータのリアルタイムシミュレーションモデルの構築
○鈴木宏規 青木睦 (名古屋工業大学)
- 15:15 SiCデバイスを用いた高周波リンク AC/DC コンバータの制御
○松井優人 鈴木一馬 竹下隆晴 (名古屋工業大学)
- 15:30 ラットへの埋め込みを想定した共鳴型非接触電力伝送の送電側コイルの解析と試作
○小俣黎 安池祐子 島谷祐一 桐生昭吾 (東京都市大学)
- 16:00 高導電性半透明フィルムを用いたガラス越し非接触電力伝送
○加藤諒汰 金中湧泉 島谷祐一 桐生昭吾 (東京都市大学)
- 16:15 裁縫技術を用いた非接触電力伝送コイルの作製とその電気的特性
○諏訪原良平 金中湧泉 島谷祐一 桐生昭吾 (東京都市大学)

16:30 ~ 16:35 <閉会の挨拶> 竹下隆晴 (高速信号処理応用技術学会副会長、名古屋工業大学)

16:35 ~ 16:50 第18回高速信号処理応用技術学会総会(会員のみ)

17:00 ~ 懇親会